Reference (3)

## ⑨日本国特許庁(JP)

⑩特許出額公開

## ⑫公開特許公報(A)

昭64-64090

@Int\_Cl.\*

識別記号

庁内整理番号

母公開 昭和64年(1989)3月9日

G 07 D 7/00

9/84

H-6727-3E A-6929-3E

審査請求 未請求 発明の数 1 (全21頁)

公発明の名称

紙幣計数機における判別装置。

**到特 醒 昭62-106974** 

逄

会出 類 昭62(1987) 4月30日

砂発明者 翼雀 英幸

東京都北区東田端1丁目12番6号 ローレル精機株式会社

東京研究所内

63発明者 篠崎

東京都北区東田端1丁目12番6号

ローレル精機株式会社

東京研究所内

⑪出 顋 人 ローレルバンクマシン

東京都港区虎ノ門1丁目1番2号

株式会社

砂代 理 人 弁理士 志賀 正武 外2名

明 組 1

1. 発明の名称

紙幣計数機における将卵装置

2. 特許請求の範囲

ホルグに接場された紙幣を吸引軸に吸着させて 一枚ずつめくり取りながら計数判別する紙幣計数 機における判別装置において、

抵牾の表面に光線を照射する投光器と、装紙幣の表面に光線を照射すると、抵制の表面で反射した光線を検出して、抵制の表面面がターンを複数のラインの選択子及に記憶が取りたり、この基準データと比較を設け、前記記憶を設けてなり、 を対別比較手段との間に、前記記がのようの基準データと比較のの間に、前記記憶を表記に対別手段との間に、前記記憶を表記に対別のとのは、対別となる。 の基準データを適宜。 のままずータを適宜。 のままずータを適宜。 のまずータを適宜。 のまずータを適宜。 のまずータを適宜。 のまずータを適宜。 のまずータを適宜。 のまずータを適宜。 のまずータを適宜。 のまずータを適宜。 のまずータを適宜。 のまずータを適宜。

前記データ選択手段は、金襴の指定が行なわれ

た場合に、指定された金種について正述表裏の4パターンの基準データを選択し、一方、金種の指定が行なわれない場合に、1枚目の紙幣について、し種の金種、表裏正逆4パターンの合計4×心パターンの基準データを選択するとともに、2枚目以降の紙幣について、1枚目の紙幣の金種情報に応じて、放金種の表裏正逆4パターンの基準データを選択することを特徴とする紙幣計数機における利用を置。

3. 発明の詳細な説明

: 産業上の利用分野 j

本免明は紙幣計数機に関わり、特に、紙幣表面の光学パターンを決取って異種券提入の有無、二重送り等を検出しつつ計数を行なうようにした紙幣計数機に関するものである。

「従来の技術」

一般に抵牾計数機は、公転しながら自転する吸引 独内の真空圧により、抵牾を一枚ずつ吸着して めくり取りながら計数を行なうとともに、計数中 の紙幣に異なる金種の紙幣が混入しているか否か をきょりてする機能を打している。

従来、このような機能を有する振動計数機として、本出版人は実開報60~1019で9号回報 に治す如き、延繁計数機における特別装置。を発 に提供している。

この最悪比較機における制制装置は、吸引値に 吸着される部分の近傍で観察表面のパターンをラ イン状に終取るようにしたものであって、読取っ たデータを基準データと比較することにより、全 種および表異の判別が行なわれるように構成され たものである。

## こ 発明が解決しようとする問題点 ゴ

ところで、このような判別装置においては、紙幣を面のパケーンを固定されたしまのラインによって読み取るようにしており、かつ、このラインの 位置が、金剛及び変異判別を行うべき紙幣の登録 に合わせて固定的に設定されているので、例えば、 判別すべき紙幣を例えば日本円紙幣から米国のトル紙幣に変更した場合に、ラインを得るための投 光器及び受光器の位置変更が必要であり、これに

-3-

## : 作用 :

この発明によっぱ、専択手段によって、抵牾の 表面にターンを複数のラインデータとして選択的 に取り出すようにしたので、抵牾の態操に応じた 適切なラインデータが選択される。

また、データ選択手段によって、全種の指定が

- よって、 装置で設計を更が必要となる場合があっ - 2

本意明は上記事情に選みてなるたれものです。 で、複数にラインデータを選択して取り出すとと もに、特別基準となる基準データを全種指定の存 株に応して選択することによって、例々の整模を 存する破骸(例えば、台国あるいは他国威勢)料別 を効率良く行うことが可能な拡撃計数機における 異種券料別装置を得ることを目的とするものである。

## 「問題点を解決するための手段」。

このような目的を達成するため、本発明は、土水がに装填された紙幣を吸引軸に扱着させて一枚ずつめくり取りなから計数料別する紙幣の裏面で反射な設において、紙幣の裏面で反射など、紙幣の表面にクーンを複数にたた。 を検出して、紙幣の表面にクーンを複数の元 を検出して、紙幣の表面にクーンを複数の元 が出来子と、前記紙幣のは取り出す遠伏手段によって取り出されたラインデータとして遺伝的に取り出されたラインの違択手段によって取り出されたラインデータ

-4-

行なわれた場合に、指定された金種について正逆 表達の4 パターンの基準データが選択され、一方、 金剛の指定が行なわれない場合に、1 枚目の紙幣 について、1種の金種、芸藝正逆4 パターンの合 計4 × 1 パターンの報準データが選択されるとと もに、2 枚目以降の紙幣についる、1 枚目の紙幣 の金種情報に応じて、該金種の表裏正逆4 パター ンの基準データが選択されるようになってのの で、紙幣の想像に応じた適切な基準データが選択 される。

#### - 実態例 .

以下、本発明を第1図~第10図に示す一実態 例に基づいて説明する。

まず、第1図ないし第3図にしたがって紙祭計 数機機構の構成を説明されば、この計数機構は、 紙祭Sをホルブーに載せてこのホルダーを輸2を 中心として水平旋回させることにより、第1図実 機で示す計数位置、あるいは第1図類線で示す待 機位置に移動させ、ホルダーが計数位置にあると きに、回転筒3を輸4を中心として第1図反時計 方向に回転させながら、回転間3上の吸引軸3を 軸6を中心として特計方向に回転させ、この吸引 軸3内に真を低を作用させてポルプァートしら低素 Sを1枚すっかくり取りなから計算をはなら上こ もに、後述する投定器から紙幣Sの表面に制削し た光線の反射光を受光器で透取って紙幣の判別を 行なるようにした基本機成となっている。

前記キャグートには、紙幣Sを裏側:吸引軸5の反対側にから支える台版ト本が設けられ、この台板ト本の表面1をは、反射光レベルが低くなるよう黒色系で形成されている。

前記回転筒3および吸引軸5の軸4、6は、第 3回に示すように中空状に形成されるとともに、 吸入管路7を介して異空ポンプ8の吸入ポート9 に接続されており、この真空ポンプ8の異定圧が、 前記吸引軸5の外間の一部に設けた間口部10を 介して振幣Sに作用することにより、吸引軸5に 低幣Sが吸着されるようになっている。また、前 記吸入管路7の途中には圧力センサートが設けられており、この圧力センサトトによって、吸入管

- 1 --

によって、吸引値5が吸着分離した紙幣の起立状態を保つことにより、二電送りされているか否かを検知する箇所(第1図において紙幣が吸着分離された位置Sa)に、該紙幣の位置決めが行なわれるようになっている。

また、前記回転開るの外周には、磁性体からなる作動片 1 7 が複数貼付されており、これであった作動片 1 7 が複数貼付されており、これでのかにあり各吸引輪 5 内待機位置(関口部 1 0 が紙幣に正対しかつ吸引輪 5 内が異空ポンプ 8 と連通される位置)にあるかが検出されるようになっている。

なお、第3回において、符号19は回転間3をベルト20を介して駆動する計数モータ、符号21は異空ポンプ8をベルト22を介して駆動するポンプモータ、符号23はホルグー1を旋回させるホルダーモータ、符号24Aおよび24日は、ホルダー1が閉位置(吸引輪5に接近した位置)

路で内の異な正が無無を吸着し得る現実にを疑したが否かが検出されるようになっている。

・方、前記良宝ポンプ8の体気サートしまには、 建筑資料13か接続されており、この提供資路: 3の充端には、磁無8の側面に排気を吹付けて低 乗S相互の分離を容易にするための排気ノズルし 4が設けられ、一方、排気管路13の途中には、 低無の計数が行なわれていないときに排気を放出 ロ15に切換えて排気ノズル14からの騒音の発 生を防止するソレノイドバルブ16が設けられて いる。

また、前記吸引触5のそれぞれには、第1回図に示すように、一対の位置規制性5aが過度されている。この位置規制片5aは、吸引を関連を対し、かつ旋吸引触5の関こで、関立を関に使むように設けられたものであって、関の吸着された繋に、被無を側方から支持して、減少なっている。そして、このように前記位置規制片5a

~ 5 ~

にあるか関位置(吸引輪5から離暦した位置)にあるかを検出するホルダー位置検出スイッチである。

更に、回転筒3の丘停には、セパレータ25が 設けられており、このセパレータ25は、軸26 に水平腹回自在に支持されるとともに、ばね27 によって第1回反時計方向に付勢され、更に、パッチソレノイド28に操作されて第1回時計方向に 被回させられるようになっている。そして、このセパレータ25は、後述するように異金種紙幣を 検出したときにすでにのくり取られた紙幣とまだ めくり取られていない紙幣との間に挿入されて両 表を分離させる機能を有している。

次に、紙幣を乗ねた幣封に確認印を押す押印機 構について第1図を禁制して説明する。

第1図において符号30で示されるものは、ホルダ1に設けられた印鑑保持部材であって、この印 前端保持部材30によって印鑑31が矢印(イ)ー (ロ)方向に移動自在に支持され、かつ紙票Sに対 して近接離間するように移動自在に支持されてい る。また、前記ホルダ1の基端部には、ダイヤル 3 2 が設けられており、このダイヤル3 2 を回転 させらことによって、前記印度3 1 が天印。() (ロ)方向に移動して、印度3 1 の原印第3 1 ) か 特計Bに位置合わせされるようになっている

また、ホルダーを支持する基台上には、輸33 を中心として水平面内で回動する打撃アーム34 と、成打撃アーム34を回動させるソレノイド3 5とが設けられており、この打撃アーム34をソレノイド35の動作により回動させることによって、放打撃アーム34の先端部が印度の後端部31を使方から押圧して、放印艦31の採印部31aを開封上に近接させ、これによって滞封上に原印が行なわれるようにしている。

次に、前記吸引触5によってめくり取られた紙幣の二菱送り検出機構について第1図を参照して 説明する。

第1 図に符号 3 7 及び符号 3 8 でそれぞれ示す ものは三重送り検出用ランプ及び受光素子(これ う君子によって三重送り検知センサが構成される) であり、符号 3 9 で示すものは受光素子に光を

- 11 -

最前面の紙票 S b に光を照射する投光器、符号4 1 で示すものは、この投光器 4 0 から紙票 S b に 照射された光の反射光を受光する受光器( 検出業 干) であって、投光器 4 0 から発せられた光線は、 紙票 S b の二点繊維で示すエリアEを含む循環に 照射されるようになっている。

 集光する幾光レンズである。

新記二種送り検出用ランプ3下及び受モ素子3 3 は当に節配数3側に向けて設けられたものであっ て、前記二種送り検出用ランプ3下から発光され た光線は、めくり取られた紙幣Saに対して交差 する方向から照射され、かつ袋紙幣Saのあくり 取り部分における略中央位置に摂射されるように なっている。

そして、このように光の照射が行なわれた紙幣 Saは、この紙幣 Saを通過した光の量つまり通 過光量が受光素子 3 8 により検出され、更に、こ の受光景子 3 8 が検出した過過光量に基づき三金 送りの判断がなされるようになっている。すなわ ち、この透過光量が所定値以上であれば正常なより(一枚送り)と判断され、過過光量が所定値以下 であれば二番送りと判断されるようになっている。

次に、紙幣の金種判別および表裏判別を行う判別機構について第1図及び第2図を参照して説明する。

図において符号40で示すものは、要接された

- !2-

縦方向がエリアEのY座標に対応しており、このようなエリアセンサの縦横座標とエリアEのXY座標との対応によって、エリアEにおける表面パターン(ラインデータ)を例えば、Y=1、Y=3とラインを指定して読み出すことができ、更には、読み出されたエリアデータをROM64(後述する)に記憶されている基準データと比較して、紙幣Sbの金種判別及び表裏料別を行うことができるようになっている(詳細は後述する)。

次いで、第4回により、前記計数機構および料 制機構をそれぞれ操作する計数制器回路 4.5 (データ選択手段)および判別制御回路 4.6 (選択手段・ 比較手段・データ選択手段)を説明する。

すなわち、計数制御回路 4 5 は、後述する計数制御ブログラム(第 5 図及び第 6 図参照)等を記憶しているROM47と、このROM47に記憶されているプログラムに従って各種データの審込みと挑出しとを行なうRAM48と、これらを制御するCPU49とから構成されている。更に、CPU49には、人力側1/0ポート5 0 およびレ

-15-

込みと読み出しとを行うRAM65と、これらを 割割するCPU66とから構成されている。更に、 前記CPU66には、出力用「/Oポート70及 び駆動回路?「を介してエリアセンサ34が接続 され、このエリアセンサ34の出力が増幅器?2、 A/Dコンパータ73、人力側「/Oポート74 を介して前記CPU86に入力されるようになっ ている。

なお、前記駆動回路11からエリアセンサ34 に供給される駆動信号は、X輪駆動用信号とからなり、これらX輪駆動用信号の出力によって抵牾のエリアをにおける特定位置の表面パターン(エリアデータ)を洗み出すようになってのがクーンのデータをしている。それでは、まず、ソを重要を決定してから、Xをまりでには、まず、リアを必要なという。例えば、Yを主に投定するようにすれば良い。例えば、Yを主に投でするようにすれば良い。例えば、Yを主に投てエリアをにおけるデータをラインデータをラインデータをラインデータをラインデータをラインデータをラインデータをラインデータをラインデータをあるようになけるデータをラインデータをある。 きるようになっている。

一方、スタートスイッチ 5 2 は、この一是強利ではエルグートに設けた押ボタン 6 0・ 第 1 公舎 明」から構成されているが、例えば、ポルグートに低機 5 が装填されたことを検出するセンサ( 図示略) をスタートスイッチ 5 2 として使用してもよい。

また、前記CPU49には、出力側1/Oボート61およびドライバ62を介して、ソレノイド (採印ソレノイド)35、二重送り検出用ランプ3 7あるいは投光器40とからなるランプ、ホルグーモータ23、計数モータ19、ポンプモータ2 1、ソレノイドバルブ16、パッチソレノイド2 8、および紙索計数機の機作パネル(図示略)などに設けられて紙架の枚数、異常の有報等を表示する表示郎63かそれぞれ接続されている。

一方、前記料別制御回路46は、料別制御プログラム (第7回及び第8回参照)等を記憶しているROM (記憶手段)64と、このROM 64 に記憶されているプログラムに従って各種データの書き

- 16 -

1)として挟み出し、更に、Yを3に設定してエリアEにおけるデータをラインデータ(X、3)として洗み出し、これら洗み出された複数のラインデータ(X、1)、(X、3)等をRAM65に記憶されている基準データと比較するようにすれば良い(なお、駆動用信号のX軸及びY軸は第2図に示すエリアEのX軸及びY軸にそれぞれ対応している)。

一方、前記A/Dコンパータ73には、エリアセンサ34と同様に、増幅器78を介して二重送り換知センサ37・38が接続されている。また、これら増幅器72・78とA/Dコンパータ73との間には、出力側~ノロボート70からの切換信号によって結びするアナログスイッチ79・80によって、エリアセンサ34のるいは二重送り検知センサ37・38のいずれか一方の出力医号がA/Dコンパータ73に送られるようになっている。

また、前紀計数制毎回路45のCPU49と特

別朝御田路(6.00P U.6.6 とは、デーク伝送用 (どのデート 8.1、 3.2 を介して明互に接続されており、相互にデータを支援して連動動作。得る ように構成されている。

以下、第5國及び第9國に従って、前記計数等 御回路 4 5 のROM 4 7 に記憶されたプログラム の内容を低階計数機の動作とともに説明する。

なお、事を認におけるSNは以下の説明におけるステップNを示し、事の図おけるTnは以下の説明におけるタイミングTnを示すものとする。

(a)◇計数制御動作 1 (第5図及び第9図を照) <ステップ 1 >

#### 電源投入

#### くステップ2>

ホルダ位置検出センサ24 A、2 4 Bの出力信号により、ホルグトが開位置にあるか否かを判断し、NOの場合にはホルグーモータ 2 3 を駆動してホルダー 1 を構位置に設定し(ステップ 3 )、YESの場合には次のステップ 4 へ速む。

- 19-

に進み計数動作を開始し、また、YESの場合には、検出モードのNルーチン(第5図(A)のステップ60)に進む。

この検出モードONルーチン(ステップ62~66)について来る図(B)を参照して説明すると、まず、ステップ62において、会種設定スイッチ (操作スイッチ 55)が操作されているかを判断し、NOの場合にはステップ63に進み、自国紙幣(日本関紙幣)について、会種の設定がないことを示す自図紙幣無償定モードをRAM48に記憶し(ステップ63)、また、YESの場合には欠のステップ64に進む。

そして、ステップ 6 4 では、指定国選択スイッチ (操作スイッチ 5 5 )が自国に設定されているか 否かを判断し、Y E S の場合には、自国抵常について、金種の設定があることを示す自国抵常金程指定モードをR A M 4 8 に記憶する(ステップ 6 5 )。また、ステップ 6 4 において、指定国選択スイッチが他国(例えば、米国)に設定されている(ステップ 6 4 において N O の)場合には、他国抵無につ

同転間位置センサ18からの出りの有無により、 吸引軸5が待機位置してなわる。現引軸5が緩解 に見むする位置しにあるか合かを制新し、200 場合には、計数モータ19を低速駆動して現中軸 うを待機位置に設定し(ステップ5)、YESの場合には次のステップ6へ進む。

#### イスチップもう

モードの設定操作がなされているか高かを判断 と、YESの場合には、各種のモード設定動作、 例えば原印モードの操作設定により採印モードを RAM 4 8 に記憶し (ステップ 5 0)、また、Nの の場合には次のステップ 7 へ速む。

### くステップ1 >

スタートスイッチ 5 2 からスタート信号(S T ) が出力されたか否かを判断し、N O の場合には前 記ステップ 6 に戻り、 Y E S の場合には、欠つス テップ 8 に進む(タイミング T 、)。

#### イステップ 8 >

検出モードスイッチ53がのNとなっているか 否かを判断し、NOの場合は、次のステップ10

- 29 -

いて、特定金額の指定があること(例えば、米国の100ドル紙幣)を示す他国紙幣金種指定モードをRAM48に記憶する(ステップ 66)。

そして、ステップ 6 3 、 6 5 、 6 6 において、 自国紙幣無指定モード、自国紙幣金種指定モード、 他国紙幣金種指定モードをそれぞれセットしたな うば、第 5 図(A)のステップ 9 に戻る。

## くステップ9>

二重送り検出ランプ 3 7 及び投光器 4 0 を点灯して、異種寿あるいは利別異常抵罪の検出が行えるように準備し、次のステップ 1 0 に雄む。

ホルダー位置センサ24A、24Bの出力により、ホルダー1が閉位置にあるか否かを判断して、 べのの場合には、ホルグモータ駆動信号(HMD) が出力されて、ホルグーモータ23を駆動してホ ルグー1を閉位置に設定し(ステップし1)、YE Sの場合には次のステップ12へ進む(タイミングエ)。

くステップ12>

センマ駅動は号/PMP)が出力されて、ポンプ モータ21 を駅動することもに、プレフィとバル マ駅動は号(SV)が出力されて、プレフィとバル フよるを推集にズルト4 側に切換える。 マスティブ13 >

吸引触るが開始位置にあるか否かを判別し、NOの場合には、計数モータ駆動信号(CMD)が出力されて、計数モータ(9を低速で逆方向に駆動して吸引軸るを開始位置に設定し(ステップしょ)、また、YESの場合には、次のステップへ進む(タイミンデエッ)。

#### <スチップ15>

圧力判定信号(VSW)が出力されたか否かを判別し、すなわら、吸入管路で内の異常圧が所定の健まで上昇したか否かを判別して、NOの場合には、前記タイミングで、から所定時間(異空圧上昇に必要とされる時間)程過したか否かを判別し(ステップ16)、このステップ16がNOの場合には、ステップ15へ戻り、また、ステップ16がYESの場合には、後述する吸引不良処理ルー

- 23 -

なっているか否かを判別し、OFFとなった(タイミングTe+1)ことを条件として次のステップ 2 0 へ遠む。

くスチップ20>

計数モータ19、ポンプモータ21を停止する。 <ステップ21>

ステップ20によって回転簡3の停止動作と並行して、ホルダのオープン信号が出力されたか否かの特別を行い、YESの場合にはステップ2に戻り(タイミングTR)、NOの場合にはこのステップ21で待機する。そして、ステップ2に戻った場合には(タイミングTa)、ホルダー1が開になったか否かの判別が行なわれ、ホルダー1が開となるまでホルーモータ駆動信号(HMD)が出力される。

をして、ホルダーが関(ステップ4:タイミング Tn+1)となると、モータ駆動信号(HMD)がOF Fとなると同時に計数モータ駆動信号(CMD)が 出力されて、計数モータト9を駆動する。そして、 この計数モータト9の駆動によって吸引軸5が待 - n / 東 5 歿 (A )に 離 展 A で ポナトへ進む。

ーち、このステップ(5 が Y E S の場合には次 こステ・プリてへ進む/クイミンです。 ベステップリア>

前記圧力判別信息 (V S W ) が出力されたとき (ステップ 1 5 )に、計数モータ駆動信号(C M D ) が出力されて、回転筒 3 および吸引物 5 の回転を開始する。

ベステップ18>

吸引触るが紙幣を一枚ずつめくり取りなから計散を行ない、回転簿位置センサト8が信号(SNS)を発生するたびに、エリアセンサ42の検出データを取り出すためのトリガー信号(TRG)が出力される。また、このとき計数信号(CNT)が出力されて、紙幣の計数(あるいは料別)を行なう(タイミングで。~T。)。

くステップ 19>

正力制定信号(VSW)が出力されているか否か、 すなわち、めくり取るべき抵勢がなくなって吸入 管路7内の真空圧が上昇できない状態(OFF)と

- 24 -

機位置にまで移動して来ると、回転関位置センサ 18の出力がONとなり、これと同時に計数モー タし9が停止されられる(タイミングエ n+x)。

このようにして吸引触るが待機位置に停止させ うれると、次回のスタート信号(ステップ 7 )によっ て、直ちに計数を開始し得る状態となって、次の 準備が完了する。

次いで、吸引、不良処理ルートAについて説明 オス

すなわち、針数モータ19のブレーキの動作不 具などの原因によって回転間3が所定位置に停止 することができない場合には、吸入質路7の内部 が外部から密閉されないため、一定時間以上経過 しても真空圧が上昇せず、したがって、圧力料定 信等が0Nとなることができない(ステップ16)。

このような場合には、計数モータ19を定遠で 逆転させて回転筒3の位置を調整し(ステップ3 0)、ステップ13ないし15を繰り返す。そして、 この動作をN回繰り返しても真空圧が上昇しない 場合(ステップ31)には、ポンプモータ21を 弾止させ(ステップ 3 2)、アラーム信号を出力し (ステップ 3 3)、その後、機械を弾止させる「ス テップ 3 4)。

次に、CPU49における計数処理フローについて第6図を参照して説明し、更に、CPU66 における例別処理フローについて著7図及び第8 図を参照して説明する。

◇計取制與動作2 (第6國参照)

<ステップ100>

スタート

くステップ!0!>

検出モードスイッチ 5 3 が 0 N となっているか 否か、すなわち、紙幣表面のパターンを送取る必要 があるか否かを判断し、 Y E S の場合には、 料別 0 N 信号及び表裏モード信号( 但し、 表裏モードスイッチ 5 4 か 0 N のときのみ、以下同じ) を出力し( ステップ 1 0 2 )、更にこれら紙幣 刊別 0 N 信号及び表裏モード信号を第 7 図に示す 刊別ルーチンに供給する(矢印①で示す)。

また、検出モードスイッチ53がOFFとなっ

~ 27 ~

た、前記ステップ106において、圧力制定信号 (VSW)の出力がある(YES)の場合には、次のステップ107~進む。

くステップ! 0 7 >

検出モードスイッチ 5 3 が 0 N となっているか 否かを判断し、Y E S の場合にはステップ 1 0 8 に進み、N 0 の場合にはステップ 1 0 9 に進む。 <ステップ 1 0 8 >

異を権が検出された場合、表裏特別モードの時に表裏不一致が検出された場合、全ての基準パターンと一致せず特別異常と特断された場合、あるいは二重吸着が検出された場合に、特別処理フローから出力されるエラー信号(矢印⑤で示す)の人力があるか否かを判断し、YESの場合にはパッチソレノイド28を動作させて計数を中断し、また、NOの場合にはステップ109に進む。

くステップ109>

バッチモードが O N となっているか否かを判断 し、N O の場合にはステップ 1 O 5 に戻り、 Y E S に場合にはステップ 1 ! O に進む。 ている場合には、計数のみを行うと判断して、次のスチップ103に進む。

< 3 + 9 7 1 0 3 5

回転請は置せンサ出力信号(SNS)の立とがで を検出し、(ESとなった場合に次のステップ) 04へ進む。

くステップ 1 0 4 >

前紀ステップ 1 0 3 と同一のタイミングでトリガーは号(TRG)を正上がらせるとともに、このトリガー信号(TRG)の出力を第7回に示す対射ルーチンに供給する(矢印②で示す)。

<ステップ | 0 る >

回転間位置センサ出力信号(SNS)のQN-QFF状態を検出し、QN(YES)の場合には、圧力判定信号(VSW)がQNとなっているか否かを判別し(ステップ 1 Q6)、このステップ 1 Q6がNQの場合に、判別QFF信号を出力し(ステップ 1 5 Q )、かつ、計数モータ 1 9、ポンプモータ 2 1 の駆動及び二重送り検出用ランプ 3 7、 段光器 4 Qの点灯を停止する(ステップ 1 5 1 )。ま

- 25 -

くステップ!10>

紙幣の枚数料別を行い、紙幣の計数値が所定枚数に成たないと判断された場合(NO)には、ステップ 1 0 5 に戻り、また、紙幣の計数値が所定枚数に適したと判断された場合(YES)には、パッチッレノイド 2 8 を 0 Nとして、計数紙幣を未計数紙幣から分離した後(ステップ 1 1 1 1)に、料別 0 F F 信号を出力して(ステップ 1 1 2)(この特別 0 F F 信号は矢印①に示すように判別処理フローに供給される。)、計数モータ 1 9、ポンプモータ 2 1 の駆動及び三重送り検出用ランプ 3 7、投光器 4 8 の点灯を停止する(ステップ 1 1 3)。そして、次のステップ 1 1 4 に進む。

<ステップ**し**14>

上記したバッチ処理時、もしくはエラー検出時に動作したセパレータ25の作動を解除するクリア操作が行なわれたか否かを判断し、YESの場合にステップ115に進む。

<スチップ115>

ホルダートに対しオープン信号( ステップ21

参照にを出力して、このフローが終了する。

一次に、ステップトとリーステップト21について説明する。

くステップ120>

前記ステップ105において、回転間位置センサ出力信号(SNS)のON-OFF状態を検出し、ONの状態であれば、前記ステップ105~ステップ109(またはステップ119)のルーチンを回り続け、OFF状態となったところで、このステップ120~移行する。そして、前記ステップ106と同様に、圧力判定信号(VSW)がONとなっているかを判別し、この傾射がNOの場合には、前記ステップ106と同様に次のステップ150)とともに、計数モータ19、ポンプ・ブ150)とともに、計数モータ19、ポンプ・ブ・フ21の駆動及び二番法り検出用ランプ37、投光器40の点灯を停止する(ステップ151)。また、前記圧力判定信号(VSW)の出力がYESの場合には、ステップ121に進む。

くステップ121>

- 31 -

否がを判断し、NOの場合にはステップ 1 6 0 に 進み、YESの場合にはステップ 1 5 3 に進む。 <ステップ 1 5 3 >

一定の時間に亙って(ステップ 1 5 4 )、料別ルーチンからエンド信号が出力( 矢印 ④で示す) されなかった場合、例えば、計数すべき紙幣がセットされているにも拘わらず、紙幣の級者が行なわれなかった場合等には、記憶彫( RAM 4 8 めるいは C P U 4 9 ) の所定のエリアに残留エラーを示すフラグを立てた後(ステップ 1 5 5 )、次のステップ 1 1 4 に進む。

また、第7図の判別処理フローからエンド信号 が出力された場合には次のステップ 1 6 0 に進む。 <ステップ 1 6 0 >

モード設定が枚数チェックモードになっている か否かを判断し、NOの場合にはステップ | 6 4 に進み、YESの場合にはステップ | 6 1 に進む。 <ステップ | 6 1 >

枚数チェックモードにおいて設定された枚数に、 計数された紙幣の計数値が一致しているか否かを 回転簿位置センサ出力信号(SNS)がONとなっているか否がを再度制制し、NOに場合にはステップ 120に戻り、YESの場合には、トッサー信号(TRG)を出力して(ステップ 122)(このTRGは矢田等に示すように制制処理フローに供給される。)、カウンタを1計数した後(ステップ 123)ステップ 105 に戻る。

次に、ステップ l 5 0 ~ステップ l 6 5 について 説明する。

くスチップ150>

前述したようにステップ106、120において、圧力判定信号(VSW)の出力が検出されない場合、例えば待機位置にある紙幣が吸着されない、あるいは計数されるべき紙幣がない場合等には、利別OFF信号が出力され、かつ、計数モータ19、ポンプモータ21の駆動及び二番送り検出用ランプ37、投光器40の点灯を停止させた後(ステップ151)、ステップ152に進む。

くステップ 1 5 2 >

検出モードスイッチる3がONとなっているか

-- 32 -

判断し、NOの場合には記憶部の所定のエリアに不一致エラーを示すフラグを立て(ステップ166)、ステップ114に進む。また、設定された枚数と計数値とが一致した場合(YES)には、次のステップ162に進む。

くスチップ162>

モード設定が扱印モードにセットされているか否かを判断し、YESの場合には扱印フレノイド35を動作させて、帯封に捺印し(ステップ 164)、また、NOの場合には次のステップ 164 に進む。

くステップ 1 6 4 >

加算モードにセットされているか否かを判断し、 YESの場合には、先に計数された紙幣の計数結 果を加算し、その加算結果を記憶耶に記憶させ、 また、NOの場合には、ステップ(15に進み、 計数処理が終了する。

次に、CPU66における判別処理フローについて第7図、 8図及び第10図のタイムチャートを按照して説明する。

とスチップこ 0 0 ツ

スクート

イスチャブ201~

計数ルーチンからトリガー信号(TRG) 矢部 ②で示す: が出力されたか否かを判断し、YES の場合に次のステップ202に進む。

イスチップ2023

計数ルーチンから特別のN信号(矢印①で示す)が出力されたか否かを判断し、NOの場合にはステップ201に戻り、YESの場合には、第4図に示すアナログスイッチ80を選択して、二重送り検知センサ37、38の出力を増幅器78、AVDコンバータで3を介して取り込み、RAM65に記憶した後(ステップ203)、ステップ204に進む。

くステップ204>

ステップ215、ステップ223、ステップ238においてセットされたエラーコードに基づき、 異金種の進入育り、養養不一致育り、判別異常有り(異常抵索の進入)が否かを判断しにこれる異金

- 35 --

エラーコードを出力して、モのエラー内容を表示 郎 6 3 に表示した後(ステップ 2 0 7 )、ステップ 2 0 1 に戻る。

なお、前記ステップ 2 0 7 で出力されたエラー 信号は矢印章で示すように第 6 図の計数ルーチン のステップ 1 0 8 に供給される。

また、NOの場合つまり二重吸着が無と判断された場合には次のステップ208に進む。

なお、ステップ204と同様に最初のトリガー信号(TRG)出力時には、二重吸着を判別すべき 紙幣Saは第1回の位置に存在せず、また、等準 となる二量比較レベルはセットされていないので、 このステップ206は常にNOでステップ208 に進む。

<ステップ298>

男 4 館に示すてナログスイッチ 7 9 を選択し、 エリアセンサ 3 4 の出力を増幅器 7 2 、 A / D コ ンパータ 7 3 を介して R A M 6 5 に記憶すること により、エリアEにおけるエリアデータ ( N ラ イ ンにおけるデータ) の取り込みが行なわれる。な 曜の最大、 及棄不一致、 特別復常の検出についてはスキップを1.1、 2.2.2、 2.3.1 で述べらい、 単記のである場合にはエラーは等及びエデーコートを出りして、 そのエラー内容を表示部6.3 にお 示した後(スキープ 2.0.5)、 ステップ 2.0.1 に保 る」なお、前記ステップ 2.0.5 で出力されたエラー信号は矢印象で示すように集6.図の計数ルーチ シのステップ 1.0.8 に供給される。

また、幾金限の雇人、長度不一致、判別異常が無い場合(NO)には次のステップ206に進む。

なお、最初のトリガー信号(TRC)出力時には、ステップ215、223、238を通っておらず、料別もなされていないから、最初のステップ204は常にNOでステップ206に進む。

くステップ206>

ステップ203で二重送り検知センサ37、3 8から取り込んだ検出データとステップ218(後述する)でセットされた特別基準となる二重比較レベルとに基づいて、抵衡が二重吸着がされたか否かを判断し、YESの場合にはエラー信号及び

- 36 -

お、このエリアデータの取り込みは、乗8図に示すようなフローに基づいて行なわれる。

つまり、取り込み信号が出力された場合(ステップ300)に、Yを0. Xを0に設定した後(ステップ301)、次のスチップ302に進む。そして、このステップ302では、必要とするNラインのデータ(ラインデータ)の出力が終了したか否かを判断し、YESの場合には判別開始信号が出力されて(ステップ303)、第7図のメインルーチンに戻る。また、ステップ302において、NOの場合には指定されたNラインのデータがステップ312に出力されるまで、ステップ304~311をループし、痰データの出力が行なわれた時点で前述したようにステップ303に進む。

そして、このようにエリアデータのライン毎の 取り込みが終了すると、第7回に示す次のステッ プ209に誰む。

くスチップ209>

ステップ208において取り込んだデータがパ ターンを有さないレベルのものか否か(すなわち、 前記中ルア1の表面16の無色パターンが否か) を判断し、YES(データ無)である場合には、エント信号を出力した後(ステップ210)、ステップ201に戻る。なお、前記ステップ310で記力されたエンド信号は矢印金で示すように限り認の計数ルーチンのステップ153に供給される。

また、取り込んだエリアデータがパターンを有 するレベルのものである場合(NO)には、次つス テップ2ttに進む。

#### くステップ211>

自国政策無指定モード(第5 図(B)に示すステップ 6 3 で設定される) がセットされているか否かを判断し、金種の指定がなされている(NO)の場合にはステップ 2 3 4 に進み、また、金種の指定がなされていない(Y BS)の場合には、ステップ 2 1 2 に進む。

## <スチップ212>:

吸引触らによって吸着された紙幣かり牧母であるが否かを判断し、NOである場合にはステップ 235に進み(後述する)、YESである場合には

- 39 -

の表裏を示すフラグを立てた後(ステップ 2 1 7)、 材別した金種と表裏情報とに基づいてROM 6 4 に記憶させてめる二重吸着の料別基準である二重 比較レベルを記憶部(RAM 6 5)にセットした後 (ステップ 2 1 8)、ステップ 2 1 9-に適む。

#### くステップ234>

一方、前記ステップ211において、金種の指定がなされていると判断された場合には、更に、このステップ234において、この金種預定が自留紙幣についてなされたものか。他国紙幣についてなされたものかを判断する。つまり、自国紙幣金種指定モード(東5図(B)のステップ65で設定される)がセットされているか否かを判断し、YESの場合には、ステップ236に進む。

## くスチップ235>

(i) ステップ212からフローが進んだ場合。 ステップ208で取り込まれた抵牾のエリアデータと、ステップ216においてセットされた金種に基づく、自国抵索、表裏正逆4パターンの基 ステップとしるに**感し**。

くステップ213>

ステップ208で取り込まれた1枚目で振弊におけるエリアデータに対して、ROM61に記憶されている現行3金種(L種の金種)合計12パマーン(4×上バターン)の基準データ(1金種について、表真正連4パターンある)とを比較して、次のステップ214に進む。

#### くステップ211>

前記1枚目の厳禁のエリアデータと、12パターンの基準データとを比較した結果、一致したパターンがあるか否かを判断し、NOの場合には、判別が不能な異常概繁であるとして記憶部(RAM65)の所定のエリアに判別異常を示すフラグを立てて(ステップ215)、前記ステップ201に戻る。

また、一致パターンがある(YES)の場合には、記憶部(RAM65)の所定のエリアに判別された 紙幣が3金種の内のいずれかしつであることを示すフラグを立て(ステップ216)、更に、該紙幣

- 40 -

●データ(ROM 6 4 に記憶されている)とを比較して、次のステップ 2 3 7 に速む。

(ii) ステップ234からフローが進んだ場合。

ステップ 2 0 8 で取り込まれた紙幣のエリアデータと、操作スイッチ 5 5 によって設定された金種に基づく、自国紙幣、表裏正連 4 パターンの基準データ(ROM 6 4 に記憶されている)とを比較して、次のステップ 2 2 7 に進む。

## くステップ236>

ステップ208で取り込まれた紙幣のエリアデータと、操作スイッチ 5 5 によって設定された食糧に基づく、他国紙幣、表裏正連4パターンの基準データ(ROM64に記憶されている)とを比較して、次のステップ237に遊び。

#### くステップ237>

和記ステップ 2 3 5 あるいはステップ 2 3 6 において、紙幣のエリアデータと、特定食種の自国 / 他国の漫真正逆 4 パターンの基準データとを比較した結果、一致したパターンがあるか否かを判断し、NOの場合にはこの紙幣が異金種紙幣 ( 載

部に含うと特別異常磁像もあり得るとであるとして、記憶器(RAM65)の研定のエリアに質金種を示すフラグを立て(ステップ238)。前記ステップ201に戻る。

また、〜致したパターンがある場合:YES-に は、前述したように、記憶部の所定のエリアに紙 無の養養を示すフラグを立て(ステップ217)、 更に、ステップ218において、記憶部の所定の エリアに判別基準である二番比較レベルをセット して、次のステップ219に進む。

<ステップ219>

表書モードスイッチ54がONになっているか否かを判断し、NOの場合にはステップ201に進み、YESの場合には次のステップ220に進む。

ベスチップ220>

この概像が1枚目であるか否かを判断し、NOの場合にはステップ222に進み、YESの場合には次のステップ221に進む。

くステップ221>

- 43 -

トリガー信号(TRG)、二重データを取り込む事のクイミングと第7回のステップ番号と対応させせると、 初別トリガー信号はステップ201に対応し、 以下、 エラーチェックタイミングはステップ204に、 二重チェックタイミングはステップ206に、 エリアデータ 取り込みタイミングはステップ208に、 エリアデータ 取り立つ タイミングはステップ208に それぞれ 対応し、 東に、 マグはステップ209にそれぞれ 対応し、 東に、 シグはステップ230~237に 対応し、 東に、 シグはステップ216~218、 ステップ215、 は、 ステップ216~218、 ステップ215、 2 2 3、 2 3 8 に それぞれ対応している。

上記のように構成された抵索計数機の判別復置では、金種の指定があるか否かを判断し( 第 7 図のステップ 2 1 1 、 第 5 図(日)のステップ 6 3 )、その料断結果がNOの場合には、1 枚目の紙幣の表面パターンを3 金種×表裏正逆=12 の基準デークと比較するとともに、2 枚目以降の紙幣の表

前記スキップ217においてセット、たり枚目の低物の及業コードを表異集集データモップ記憶部RAM65にセットし、この及業基準データに基づいて以後低熱及真相定を行なら(ステップと22)。

くスチャブタクタン

スチップ221でセットされる表展コードとステップ221でセットされた表展基準データとを比較して、2枚目以降の紙幣が1枚目の紙幣の表展と一致しているか否がを判断し、一致しているのとができないで、記憶ののステップ223に進み、このステップ223にはかいて、記憶部の所定のエッアに表展不一致であることを示すフラケを立て(ステップ223)、ステップ201に戻り、ふたたびと述したステップ201~ステップ233を繰り返す。

なお、上述したトリガー信号(TRG)、二乗データを取り込む等のタイミングは第10回のタイミングチャートにおいて記載されている。これら

- 44 -

面パターンを、3 枚目の紙幣の比較結果に基づき、特定金種(1 枚目の紙幣の金種)、表裏正逆4パターンの基準データと比較するようにしている(ステップ 2 1 3、ステップ 2 3 5)(ただし自国紙幣に限定される)。

このように、金銭設定スイッチ( 操作スイッチ

5 うによって、複数金種の内、いずれかもつの全種を指定するかあか、実施例の場合には、この全種は自個磁幣の3金種と、また、指定深速例スイッチ (操作スイッチ 5 )によって、日本全選択するか否かによって、少なくとも3つのモートを設定することが可能である。

つまり、(1)1枚目の紙幣を12パターンの易 億ポータと比較し、2枚目以降の紙幣を4パター ンの基準データと比較するモード(ただし、目園 紙幣)。(2)金紙幣を設定金種4パターンの易像 データと比較するモード(ただし、自園紙幣)。(3) 全紙幣を設定金種4パターンの易像データと比較 するモード(ただし、他園紙幣)といった3つのモートが設定され、この装置1台で種々の紙幣(自 国バ地園の紙幣)を判別することができる。

また、前記モード(1)~(3)の内、例えばモード(2)を選択した場合には、「枚目の紙幣から4パターンの基準データと顧に組合することによって、モート(1)を選択した場合と比較して、効率良く異金種あるいは判別義常紙幣の検出を行うこ

- 47 -

れ、処理モードに応じて自動的に切替られて判別 動作を実行するものである。

また、上記の料別制御回路 4 6 では、ラインデータを X 軸に沿うように取り出したが、これに限定されず、 Y 軸に沿って取り出すようにしても良い。

更に、前記エリアEにおける表面パターンを洗み取るセンサとして、前記エリアセンサ3 4 に替えて、1次元イメージセンサを第2図に示すY値あるいはX値に対し間隔を以て複数列配置し、更に、これらセンサの検出アータを列を指定して洗み出すようにしても良い。

また更に、この抵制計数機においては、帯封に 押印する押印機構と二重送りを検出する三重送り 検出機構との配置は任意である。

## 「発明の効果」

以上詳細に説明したように、この発明によれば、紙幣の表面パターンを複数のラインデータとして 選択的に取り出す選択手段を設けたので、紙幣の 態 に応じた選切なラインデークが選択される。 とができるとともに、複数の比較パターン: 著格 データの12パターン/1パターン比較) を展帯 処理情况に応して適度することができて、振飛計 数機の高機能化を図ることが可能となる。

なら、上記の判別変要においては、指定国選択スイッチ(操作スイッチ 5 5)を設けて、自国/他国の指定を行ったが、このスイッチの配設は任息であって、全度選択スイッチのみを設けて、基準データか全ての抵率について4パターンか、1枚目のみを12パターンにするかだけを選択するようにしても良い。

また、上記の判別姿置においては、「枚目の紙幣の金種及び菱裏情報に基づき、2枚目の紙幣の判別基準となる基準データの選択を行うようにしたが、更に、紙幣の金種及び菱裏情報とともに、紙幣の正連情報に基づき、基準データを選択するようにしても良い。

また、米ドル紙幣を判別するプログラムは、日本国紙幣を判別するプログラムを記憶しているR OM64に、あるいは増設されたROMに記憶さ

- 48 -

また、金種指定が行なのもパターンの基準を を登して正逆衰異のもパターンの基準で クを選択し、一方、会種指定が行なの金種を では、1000円でで、10種のの数単でしたのの数単でで、10分のの数単でで、10種単でのの数単にでは を選択して、10分のの数単にでの数単にでは 変更を は、10分ののでは、20位のの数単にでの数単にでは 変更を は、10分のでは、20位のの数単にでは 変更を は、10分のでは、20位のの数単にでは 変更を は、10分ので、数単にでは が変更を は、10分のでは、10分のでは が変更が ないできない。 には、10分のでは、10分のでは が変更が ないできない。 には、10分のでは、10分のできると ができない。 には、10分のできない。 には、10分のできない。 には、10分のできない。 には、10分のできると には、10分のできる。 には、10分のできると には、10分のできると には、10分ので には

#### 4.図面の簡単な説明

第1図~第10図は本発明の一実施例を示すもので、第1図は平面図、第2図は第1図の日~日線に沿う矢視図、第3図は吸引権および吸引管系の断面図、第4図は計数制御回路および判別制御

回路のアロックス、東方双(A )は比較利益的なの成れ間、第5次(B )は第5項(A )に検出を一下いた、第5項(A )に検出を一下いる・一キンを含す成れ段、第6項は比較利益回路のC P U 動作を示す例、第7回及び第8項は特別制御回路のC P U 動作を示す例、第9回及び第10回は比較新額動作および利別動御動作の流れ辺である。

5 … …吸引轴

desidence of the design of the

4 1 … … 受光器(検出案子)

4 5 … …計數制節回路(データ選択手段)

4 6 … … 料别斟雜手段

(選択手段,比較特別手段

・データ道訳手段)

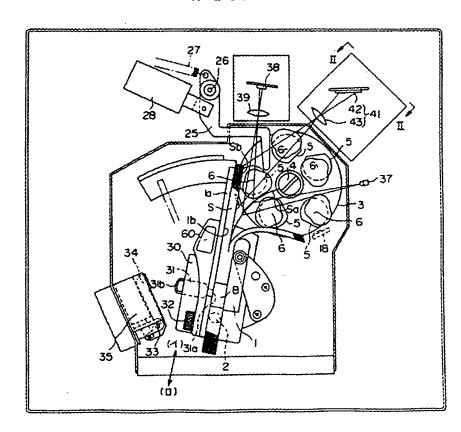
55……操作スイッチ(データ選択手段)

6 4 …… R O M (記憶手段)

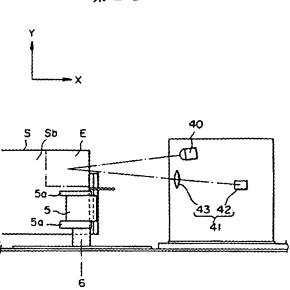
出願人 ローレルバンクマシン株式会社

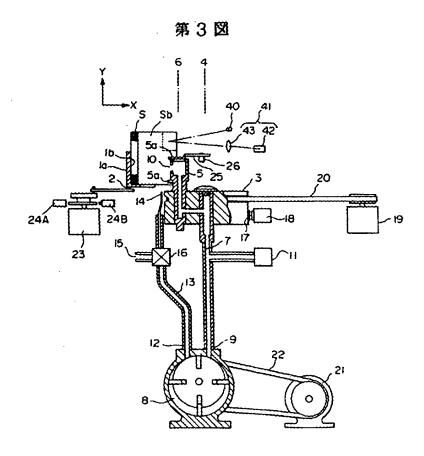
- \$i -

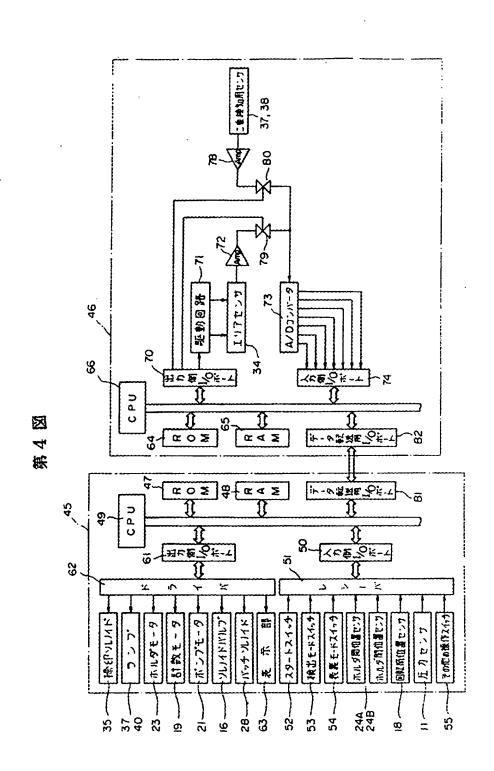
第1図

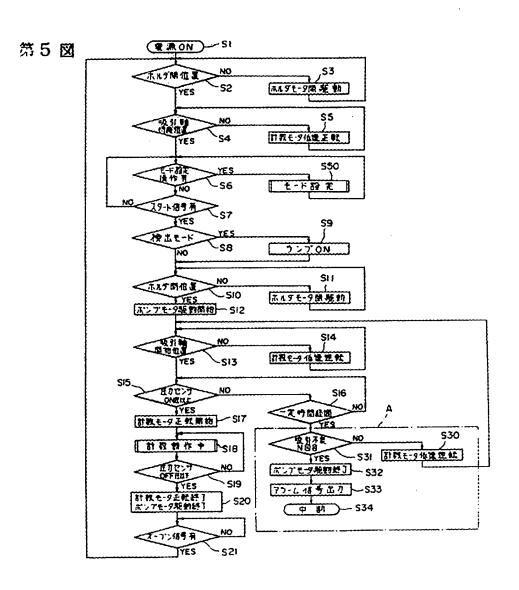


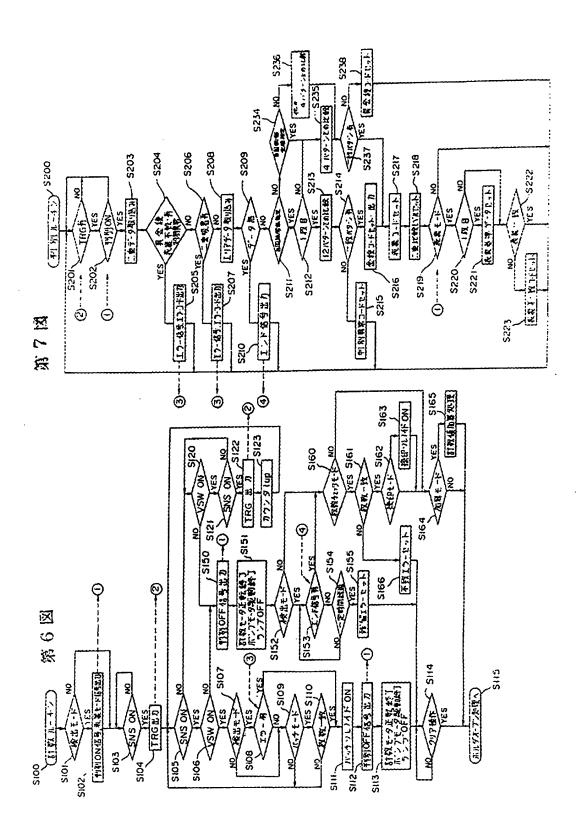










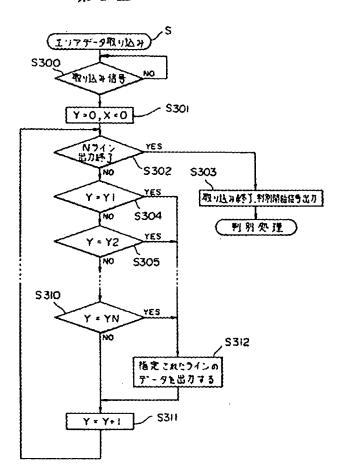


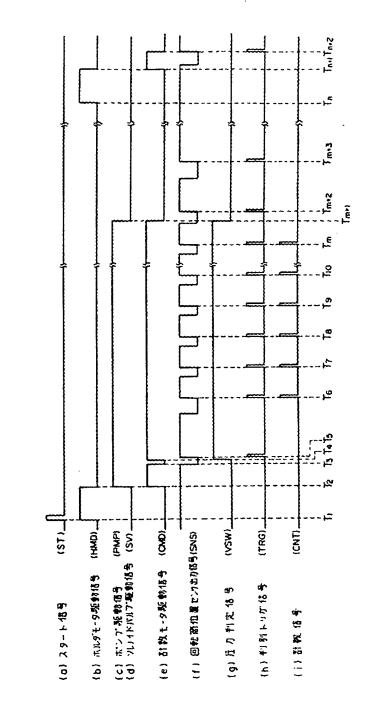
are en er er er er eine Ladarandende Geberah de beskelde de beskelde Ladaran ar er er er

agina inga sa masa sa

and the application to the second

# 第8図





級 6 図